

**Российская академия наук  
Сибирское отделение  
Институт систем информатики  
им. А. П. Ершова**

**И. В. Дубрановский**

**ВЕРИФИКАЦИЯ C#-ПРОГРАММ:  
ПЕРЕВОД ИЗ ЯЗЫКА C#-LIGHT В ЯЗЫК C#-KERNEL**

**Препринт  
120**

**Новосибирск 2004**

В работе дается краткое описание входного языка C#-light системы верификации C#-программ и внутреннего языка C#-kernel, используемого в трехуровневой схеме верификации. Рассматриваются алгоритмы перевода из C#-light в C#-kernel.

**Siberian Division of the Russian Academy of Sciences  
A. P. Ershov Institute of Informatics Systems**

**Igor V. Dubranovsky**

**C#-PROGRAM VERIFICATION:  
TRANSLATION FROM C#-LIGHT INTO C#-KERNEL**

**Preprint  
120**

**Novosibirsk 2004**

This paper presents *C#-light*, an input language of the *C#-program* verification system, and *C#-kernel*, an internal language that is used in the three-level scheme of verification. The algorithms of translation from *C#-light* into *C#-kernel* are considered.

---

## ВВЕДЕНИЕ

В настоящее время большой интерес представляет верификация программ, написанных на таких широко распространенных объектно-ориентированных языках программирования, как C++, C#, Java. Существенной предпосылкой к тому, чтобы язык программирования подходил для верификации, служит компактная обзримая формальная семантика. Наиболее широко используемым подходом к формализации семантики является операционный подход, оперирующий такими понятиями, как система перехода и абстрактная машина. Так, формальная операционная семантика была разработана для Java [3]. Однако процесс верификации в терминах операционной семантики, как правило, намного более трудоемкий по сравнению с верификацией в аксиоматической семантике, основанной на логике Хоара.

Сложности разработки компактной обзримой аксиоматической семантики объектно-ориентированных языков программирования связаны с такими конструкциями, как перегрузка, динамическое связывание методов, обработка исключений, статическая инициализация классов. Аксиоматическая семантика была предложена в [5, 8] для различных последовательных подмножеств Java. Однако компактная обзримая аксиоматическая семантика была разработана только для отдельных, более сложных конструкций Java, и в случае широкого последовательного подмножества Java [8] семантика оказалась громоздкой и неудобной для практического использования.

В этой работе детально представлен этап перевода нового трехуровневого подхода [6], совмещающего операционную и аксиоматическую семантику. На первом этапе такого подхода C#-light переводится в промежуточный язык C#-kernel. Во-первых, для того, чтобы элиминировать сложные для аксиоматической семантики конструкции, такие как оператор try. Во-вторых, чтобы построить аксиоматическую семантику в более компактной обзримой форме. На втором этапе с помощью обратных правил аксиоматической семантики C#-kernel генерируются ленивые условия корректности. Эти условия корректности являются “ленивыми”, так как могут содержать особые функциональные символы, уточняемые на третьем этапе.

Этап перевода – это один из критических моментов, требующих аккуратного описания и формального обоснования. Подобная проблема решается в [2] для языка C. Но там этап перевода значительно менее трудоемкий и носит характер локальных трансформаций фрагментов программы, в то

---

время как в данной работе часть трансформаций имеет более сложный вид. В некоторой степени это связано с объектной ориентированностью языка C# и с механизмом обработки исключений, которого нет в C.

Работа состоит из четырех разделов. Язык аннотаций описан в разд. 0. Краткое описание языков C#-light и C#-kernel приводится в разд. 0. Алгоритмы перевода из C#-light в C#-kernel рассматриваются в разд. 0. Результаты и перспективы дальнейшей работы обсуждаются в разд. 0.

Эта работа частично поддержана грантом РФФИ 04-01-00114а.

## ЯЗЫК АННОТАЦИЙ

В этом разделе мы дадим определение основных конструкций языка аннотаций, используемого для описания предусловий, постусловий, инвариантов, а также для работы с метапеременными абстрактной машины.

**Типы и алфавит.** Допустимыми типами языка аннотаций являются:

- базовые типы:  $ST\#$ ,  $Names$ ,  $Locations$ ,  $TypeSpecs$ ,
- функции:  $T_1 \rightarrow T$ ,
- декартовы произведения:  $T_1 \times T_2$ ,

где  $ST\#$  – объединение всех допустимых типов C#-light,  $Names$  – множество идентификаторов объектов в программе,  $Locations$  – множество ячеек памяти,  $TypeSpecs$  – множество абстрактных имен типов. Тип  $Locations$  содержит специальные ячейки  $Val$  и  $Ex$ , используемые для хранения значения, соответственно последнего вычисленного (под)выражения и брошенного исключения.

Алфавит языка аннотаций состоит из следующих классов символов:

- *переменные* и *константы*;
- *функциональные* и *предикатные* символы;
- *круглые скобки*, *треугольные скобки* и *запятая*;
- символы *операций*: стандартные операции C#-light и  $\cup$ .

**Выражения.** Переменные могут иметь только допустимые типы. Константы могут иметь любой тип, за исключением `void`. Помимо общепринятых значений, базовые типы C#-light могут содержать неопределенное значение, обозначаемое через `Om`.

Выражения языка аннотаций определяются индуктивно:

- константа  $c$  типа  $T$  является выражением типа  $T$ ;
- переменная  $v$  типа  $T$  является выражением типа  $T$ ;
- если  $s_1, \dots, s_n$  – выражения типов  $T_1, \dots, T_n$  соответственно, то  $\langle s_1, \dots, s_n \rangle$  – выражение типа  $T_1 \times \dots \times T_n$ ;
- если  $s_1, \dots, s_n$  – выражения типов  $T_1, \dots, T_n$  соответственно, а  $s$  – выражение типа  $T_1 \times \dots \times T_n \rightarrow T$ , то  $s(s_1, \dots, s_n)$  – выражение типа  $T$ .

Логические выражения, или просто *аннотации*, строятся из выражений типа `bool` с помощью логических связок и кванторов как обычно. В связи с тем что выражения имеют префиксную нотацию, стандартные логические связки обозначаются через следующие функции-константы: `and(,)`, `or(,)`, `not()`, `imply(,)`, `exist(,)`, `any(,)`. Предикат равенства обозначается через `eq(,)`. Следует отметить, что операции *C#-light* также записываются в префиксной форме. Например, выражения `a[3]` и `x+3` запишутся как `[](a, 3)` и `+(x, 3)` соответственно. Для удобства чтения в некоторых случаях мы будем использовать обычный синтаксис.

Из множества имен функций и предикатов мы выделяем следующие имена, каждое из которых имеет фиксированную интерпретацию.

1. `upd` – функция замены значения. Если  $s$  – выражение типа  $T \rightarrow T'$ , а выражения  $e_1, e_2$  имеют типы  $T$  и  $T'$  соответственно, то терм `upd(s, e1, e2)` является выражением  $s'$  типа  $T \rightarrow T'$ , которое совпадает с  $s$  на всех аргументах кроме, возможно,  $e_1$  и  $s'(e_1) = e_2$ .
2. `member` – функция доступа к элементу. Если  $s$  – выражение типа `Names`  $\rightarrow$  `Locations`,  $e$  – выражение типа `Names` и значение  $e$  лежит в области определения  $s$ , то `member(s, e)` является выражением типа `Locations` и `member(s, e) = s(e)`; иначе, `member(s, e) = Om`.
3.  $\gamma$  – функция округления. Если  $T_1, T_2$  – числовые типы, а выражение  $e$  имеет тип `CT#`, то  $\gamma(T_1, T_2, e)$  тоже имеет тип `CT#` и возвращает округленное по правилам округления числовых типов [4] значение выражения  $e$ . Отметим, что в случаях, предусмотренных спецификацией [4],  $\gamma$  имеет побочный эффект в виде записи объекта исключения в ячейку `Exc`. Кроме того, если существует неявное числовое преобразование из  $T_1$  в  $T_2$ , то  $\gamma(T_1, T_2, e) = e$ .
4. `add` – функция добавления метода в делегат. Если  $s$  – выражение типа `N`  $\rightarrow$  `CT#`  $\times$  `Names`, а  $m$  – выражение типа `CT#`  $\times$  `Names`, то `add(s, m)` яв-

---

ляется выражением типа  $\mathbf{N} \rightarrow \text{CT\#} \times \text{Names}$  и  $\text{add}(s, m) = \text{upd}(s, n, m)$ , где  $n \in \mathbf{N}$ ,  $n = \max(\text{Dom}(s)) + 1$ ; иначе,  $\text{add}(s, m) = \text{Om}$ .

- 5) `can_cast` – предикат существования неявного преобразования ссылочных типов. Если  $T_1, T_2$  – ссылочные типы, такие что существует неявное ссылочное преобразование из  $T_1$  в  $T_2$  [4], то выражение `can_cast`( $T_1, T_2$ ) истинно; иначе это выражение ложно.

**Метапеременные.** Модификация переменных в программе осуществляется через следующие метапеременные:

- 1) `MEM` – переменная типа  $\text{Names} \cup \text{TypeSpecs} \rightarrow \text{Locations}$ , т.е. управление памятью (**Memory Management**);
- 2) `MD` – переменная типа  $\text{Locations} \rightarrow \text{CT\#} \cup \text{Locations}$ , т.е. дампы памяти (**Memory Dump**);
- 3) `TP` – переменная типа  $\text{Names} \cup \text{Locations} \cup \text{CT\#} \rightarrow \text{TypeSpecs}$ . Задает типы идентификаторов, ячеек памяти и констант типов `C\#-light`;
- 4) `UT` – переменная типа  $\text{TypeSpecs} \rightarrow \text{TypeSpecs}$ , т.е. **Underlying Type**. Для каждого типа перечисления задает его базовый тип.

Например, тот факт, что переменная  $x$  в программе равна 3, в нашем подходе записывается в виде `eq(MD(MEM(x)), 3)`, где  $x$  – уже константа.

## КРАТКОЕ ОПИСАНИЕ ЯЗЫКОВ C\#-LIGHT И C\#-KERNEL

Язык `C\#-light` является подмножеством языка `C\#`. Это язык последовательных программ, т.е. в нем запрещено использование оператора `lock` и классов, связанных с созданием и управлением потоками. В `C\#-light` не поддерживаются атрибуты и деструкторы. Еще одним ограничением является отсутствие оператора использования ресурса `using`. Также не поддерживаются операторы и выражения `checked` и `unchecked`. Следствием этого ограничения является отсутствие в `C\#-light` возможности выбора контекста вычисления выражений (`checked` или `unchecked`). По определению, в `C\#-light` всегда используется проверяемый (`checked`) контекст вычислений. Наконец, в `C\#-light` запрещено использование небезопасного кода и директив препроцессора.

`C\#-kernel` – это объектно-ориентированный язык, основанный на синтаксисе языка `C\#-light`. Он определяется в два этапа. Сначала строится подмножество  $S$  языка `C\#-light` с помощью следующих ограничений:

- 
- S не содержит пространства имен и using-директивы;
  - S не содержит следующие операторы:
    - операторы перехода `break`, `continue`, `return`, `goto case`, `goto default` и `throw`,
    - оператор `try`,
    - оператор выбора `switch`,
    - все операторы циклов,
    - операторы-объявления;
  - S не содержит операторы `if`, в которых условное выражение не является переменной типа `boolean`;
  - в программах, принадлежащих подмножеству S, вызов статических функциональных членов может производиться только в тех местах в программе, в которых выполнена статическая инициализация соответствующих классов или структур;
  - в программах, принадлежащих подмножеству S, все метки, имена локальных переменных и имена локальных констант должны быть уникальны;
  - в программах, принадлежащих подмножеству S, множества меток, имен типов, имен локальных переменных и имен локальных констант не пересекаются;
  - все комментарии в программе, принадлежащей подмножеству S, являются аннотациями.

После этого, `C#-kernel` определяется как расширение подмножества S. Новыми конструкциями, не принадлежащими S, являются метаинструкции, модифицированные операторы-выражения и модифицированные декларации классов и структур.

### Метаинструкции

Метаинструкции используются для работы с метапеременными. В `C#-kernel` существует пять метаинструкций:

- 
- 1) `x := E` присваивает метапеременной `x` значение выражения `E`, которое записывается на языке аннотаций;
  - 2) `new_instance(x)` ассоциирует идентификатор `x` с новой ячейкой памяти;
  - 3) `Init(C)` выполняет статическую инициализацию класса `C`, если этот класс не инициализирован; иначе, ничего не делает;
  - 4) `catch(T, x)` возвращает `true`, если в ячейке `Exc` лежит значение типа `T`; иначе, возвращает `false`. Если в `Exc` лежит значение типа `T`, объект-исключение, находящийся в `Exc`, записывается в переменную `x`, а затем удаляется из `Exc`, чтобы показать, что исключение перехвачено. Эта метаинструкция может использоваться только как условное выражение в операторе `if`;
  - 5) `catch(x)` возвращает `true`, если значение ячейки `Exc` определено; иначе, возвращает `false`. Так же, как в случае с `catch(T, x)`, объект-исключение, находящийся в `Exc`, записывается в переменную `x`, а затем удаляется из `Exc`. Эта метаинструкция может использоваться только как условное выражение в операторе `if`, в котором отсутствует ветвь `else`, и моделирует общую `catch`-секцию оператора `try`.

### Операторы-выражения

*Оператор-выражение* в `C#-kernel` – это *нормализованное выражение* или метаинструкция, за которой следует точка с запятой. *Нормализованные выражения* определяются с помощью следующих ограничений на выражения языка `C#-light`:

- нормализованное выражение имеет вид `x.y(z1, ..., zn)` или `y(z1, ..., zn)`, где `x`, `y` – имена, `z1, ..., zn` – имена или литералы;
- в нормализованных выражениях функциональные члены могут быть вызваны только в нормальной форме [4];
- в нормализованных выражениях логические операции `||` и `&&`, условная операция `?:`, операция `new` и все операции присваивания запрещены.

### Декларации классов и структур

В объявлениях полей и констант в классах и структурах запрещено использование инициализаторов. Вместо этого, для каждой декларации класса

---

и структуры резервируются два инициализирующих метода SFI и IFI, в которых выполняется инициализация статических и instance-полей соответственно. Инициализация констант и статических полей выполняется в методе

```
public static void SFI()
{
    constant-default-initialization
    static-field-default-initialization
    constant-initialization
    static-field-initialization
}
```

где сначала каждое статическое поле и константа инициализируется значением по умолчанию для типа этого поля или константы, а затем следует обязательная инициализация констант и дополнительная инициализация полей. Инициализация instance-полей выполняется в методе

```
public void IFI()
{
    instance-field-default-initialization
    instance-field-initialization
}
```

Эти методы расширяют контекст прямого присваивания в readonly-поле. Все выражения, встречающиеся в телах этих методов, должны быть выражениями языка C#-kernel.

## ПЕРЕВОД ИЗ C#-LIGHT В C#-KERNEL

Перевод из C#-light в C#-kernel имеет вид последовательного применения алгоритмов перевода. Алгоритмы перевода строятся на базе трансформаций. Некоторые алгоритмы определяются неявно набором трансформаций, недетерминировано применяемых к преобразуемой программе. Остальные имеют императивный вид, и при их определении трансформации используются в качестве элементарных действий. Каждая трансформация указывает фрагмент программы, который необходимо преобразовать, как преобразовывается этот фрагмент, и условие применимости трансформации.

Применение одного алгоритма перевода может привести к возможности применения другого, даже если первоначально его применение было невозможно. В этом смысле алгоритмы перевода имеют характер

---

можно. В этом смысле алгоритмы перевода имеют характер оптимизирующих преобразований, когда одно преобразование является тупиковым или открытым по отношению к другому.

Все алгоритмы для удобства разделены на два класса:

- алгоритмы нормализации;
- алгоритмы элиминации.

Далее, введем несколько соглашений и обозначений, а затем перейдем к описанию алгоритмов перевода из C#-light в C#-kernel.

### **Обозначения**

Для обозначения выражений произвольного вида используются символы  $e$ ,  $E$ ,  $e_1$ ,  $E_1$  и т.д. Для обозначения boolean-выражений используется символ  $b$ . Пустая строка обозначается через  $\epsilon$ .

Переменные обозначаются символами  $x$ ,  $y$ ,  $z$ ,  $a$ ,  $x_1$ ,  $y_1$ ,  $z_1$ ,  $a_1$ ,  $x_2$ ,  $y_2$  и т.д. Символ  $S$  обычно используется для обозначения операторов. Символами  $A$ ,  $B$ ,  $C$ ,  $D$  обычно обозначаются произвольные фрагменты кода. Если  $E$  – выражение, то через  $T_E$  обозначается тип выражения  $E$ .

Далее, опишем алгоритмы перевода из C#-light в C#-kernel.

### **Алгоритмы нормализации**

В этом разделе мы детально рассмотрим алгоритмы нормализации. Они подготавливают конструкции преобразуемого языка к применению алгоритмов элиминации. Некоторые из них приводят конструкции к форме, которая допустима в C#-kernel.

#### *Декларация класса и структуры*

Для каждого свойства, индексатора и события с пользовательскими аксессорами в объявление класса или структуры добавляются соответствующие методы, по одному на каждый из аксессоров. Имена и сигнатуры методов строятся по правилам для зарезервированных имен членов (reserved member names) [4]. Тела методов дублируют тела соответствующих аксессоров. Добавление таких методов в декларации классов и структур позволяет без труда преобразовать доступ к свойствам, индексаторам и событиям в функциональную форму.

---

Объявления событий без пользовательских аксессоров преобразуется в объявления делегатов путем удаления ключевого слова `event`. Это законно, так как такие события имеют такую же семантику, как и делегаты.

**Правило NMEMBER1.** Для свойства `P` вида

*property-modifiers<sub>opt</sub> type P {accessor-declarations}*

объявленного в классе или структуре `T`, если свойство имеет *get-accessor* вида `get accessor-body`, то в `T` добавляется метод

*property-modifiers<sub>opt</sub> type get\_P() accessor-body*

**Правило NMEMBER2.** Для свойства `P` вида

*property-modifiers<sub>opt</sub> type P {accessor-declarations}*

объявленного в классе или структуре `T`, если свойство имеет *set-accessor* вида `set accessor-body`, то в `T` добавляется метод

*property-modifiers<sub>opt</sub> void set\_P(type value) accessor-body*

**Правило NMEMBER3.** Для индексатора вида

*indexer-modifiers<sub>opt</sub> type this[formal-parameter-list]  
{accessor-declarations}*

объявленного в классе или структуре `T`, если индексатор имеет *get-accessor* вида `get accessor-body`, то в `T` добавляется метод

*indexer-modifiers<sub>opt</sub> type get\_Item(formal-parameter-list)  
accessor-body*

**Правило NMEMBER4.** Для индексатора вида

*indexer-modifiers<sub>opt</sub> type this[formal-parameter-list]  
{accessor-declarations}*

объявленного в классе или структуре `T`, если индексатор имеет *set-accessor* вида `set accessor-body`, то в `T` добавляется метод

*indexer-modifiers<sub>opt</sub> void set\_Item(  
formal-parameter-list,  
type value)  
accessor-body*

**Правило NMEMBER5.** Для события `Evt` вида

*event-modifiers<sub>opt</sub> event type Evt {event-accessor-declarations}*

---

объявленного в классе или структуре T, если событие имеет *add-accessor-declaration* вида *add block*, то в T добавляется метод

```
event-modifiersopt void add_Evt(type value) block
```

**Правило NMEMBER6.** Для события Evt вида

```
event-modifiersopt event type Evt {event-accessor-declarations}
```

объявленного в классе или структуре T, если событие имеет *remove-accessor-declaration* вида *remove block*, то в T добавляется метод

```
event-modifiersopt void remove_Evt(type value) block
```

**Правило NMEMBER7.** Фрагмент вида

```
event-modifiersopt event type variable-declarator, variable-declarators;
```

заменяется фрагментом

```
event-modifiersopt event type variable-declarator;  
event-modifiersopt event type variable-declarators;
```

**Правило NMEMBER8.** Фрагмент вида

```
event-modifiersopt event type variable-declarator;
```

заменяется фрагментом

```
event-modifiersopt type variable-declarator;
```

**Правило NSTATINIT.** В объявление класса или структуры добавляется метод

```
public static void SFI()  
{  
    constant-default-initialization  
    static-field-default-initialization  
    constant-initialization  
    static-field-initialization  
}
```

**Правило NINSTINIT.** В объявление класса добавляется метод

```
public void IFI()  
{  
    instance-field-default-initialization
```

---

```
    instance-field-initialization
}
```

Таким образом, с помощью этих преобразований декларации классов и структур приводятся к форме, допустимой в C#-kernel. Рассмотрим теперь нормализацию декларации локальной переменной и константы.

#### *Декларация локальной переменной и константы*

Операторы-объявления локальной переменной и константы нормализуются следующим образом. Объявления списков переменных или констант преобразуются в список объявлений. Объявления переменных с инициализаторами расклеиваются на объявления переменных без инициализаторов и операторы-выражения, инициализирующие эти переменные.

**Правило NDECL1.** Фрагмент вида

```
type variable-declarator, variable-declarators;
```

заменяется фрагментом

```
type variable-declarator;
type variable-declarators;
```

**Правило NDECL2.** Фрагмент вида

```
const type constant-declarator, constant-declarators;
```

заменяется фрагментом

```
const type constant-declarator;
const type constant-declarators;
```

**Правило NDECL3.** Фрагмент вида

```
type identifier = expression;
```

где *expression* – выражение, не являющееся инициализатором массива, заменяется фрагментом

```
type identifier;
identifier = expression;
```

**Правило NDECL4.** Фрагмент вида

```
array-type identifier = array-initializer;
```

заменяется фрагментом

---

*array-type identifier* = new *array-type array-initializer*;

Итак, эти преобразования позволяют нам в дальнейшем применять алгоритмы элиминации и удалять операторы-объявления локальной переменной и константы, заменяя их набором метаинструкций.

### *Функциональные члены с переменным числом аргументов*

Неформально, в выражениях вызовы функциональных членов в расширенной форме заменяются вызовами этих членов в нормальной форме.<sup>1</sup> Такая нормализация упрощает правила аксиоматической семантики C#-kernel для вызова функциональных членов.

**Правило NFVNA1.** Фрагмент вида

$P(A_1, A_2, \dots, A_n)$

являющийся выражением вызова, (т.е. первичное выражение  $P$  классифицируется как группа методов или значение типа делегат), в котором  $P$  применимо в расширенной форме [4] к списку аргументов  $A_1, A_2, \dots, A_n$ , заменяется фрагментом

$P(A_1, A_2, \dots, A_k, \text{new } T_A \{A_{k+1}, \dots, A_n\})$

где  $k$  – число фиксированных параметров в объявлении функционального члена или делегата, заданного выражением  $P$ ,  $T_A$  – тип параметра-массива.

**Правило NFVNA2.** Фрагмент вида

$\text{new } T(A_1, A_2, \dots, A_n)$

являющийся выражением создания объекта, в котором выбранный instance-конструктор применим в расширенной форме [4] к списку аргументов  $A_1, A_2, \dots, A_n$ , заменяется фрагментом

$\text{new } T(A_1, A_2, \dots, A_k, \text{new } T_A \{A_{k+1}, \dots, A_n\})$

где  $k$  – число фиксированных параметров в объявлении выбранного instance-конструктора,  $T_A$  – тип параметра-массива.

**Правило NFVNA3.** Фрагмент вида

$E[E_1, E_2, \dots, E_n]$

---

<sup>1</sup> Определение понятий *расширенная форма* и *нормальная форма* вызова функционального члена можно найти в спецификации C# [4].

---

являющийся выражением доступа к индексатору, в котором выбранный индексатор применим в расширенной форме [4] к списку аргументов  $E_1, E_2, \dots, E_n$ , заменяется фрагментом

$$E[E_1, E_2, \dots, E_k, \text{new } T_A \{E_{k+1}, \dots, E_n\}]$$

где  $k$  – число фиксированных параметров в объявлении выбранного индексатора,  $T_A$  – тип параметра-массива.

Одним из наиболее сложных преобразований является нормализация операторов-выражений, которую мы рассмотрим далее.

### *Оператор-выражение*

Для нормализации операторов-выражений и элиминации операторов-объявлений (см. разд. 0) языка C#-light используется преобразование `Norm`. Это преобразование определяется с помощью правил вывода выражений C#-light. Для каждого типа выражения `Norm` указывает, каким образом данное выражение преобразуется в набор нормализованных операторов-выражений. `Norm` является рекурсивным преобразованием, так как грамматика выражений C# – рекурсивна.

Преобразование `Norm` задано в виде набора правил. Применение практически любого правила создает новые локальные переменные. Мы будем предполагать, что такие переменные являются уникальными в контексте всей программы.

**Правило NES.** Фрагмент вида

$$\textit{statement-expression};$$

заменяется фрагментом

$$\text{Norm}[\textit{statement-expression}];$$

Определим `Norm` для каждого типа выражений.

### ***Вспомогательные преобразования***

При определении `Norm` используются вспомогательные преобразования, которые мы опишем в этом разделе.

**mod.** Пусть  $E$  – выражение. Тогда

$$\text{mod}[E] ::= e$$
$$\text{mod}[\text{ref } E] ::= \text{ref}$$

---

`Mod[out E] ::= out`

Здесь и далее через *e* обозначается пустая строка.

**Arg.** Пусть *E* – выражение. Тогда

`Arg[E] ::= E`

`Arg[ref E] ::= E`

`Arg[out E] ::= E`

**Var.** Пусть *E* – выражение. Если *E* классифицируется как переменная, то

`Var[E] ::= true`

Иначе

`Var[E] ::= false`

**ReadVal.** Пусть *x* – локальная переменная. Тогда

`ReadVal[x, true] ::= mem := upd(mem, x, MD(Val))`

`ReadVal[x, false] ::= MD := upd(MD, mem(x), MD(Val))`

**writeVal.** Пусть *x* – локальная переменная или *this*. Тогда

`writeVal[x, true] ::= MD := upd(MD, Val, mem(x))`

`writeVal[x, false] ::= MD := upd(MD, Val, MD(mem(x)))`

**writeMemberVal.** Пусть *E* – тип, в котором объявлено поле *x*. Тогда

`writeMemberVal[E, x] ::=`

`MD := upd(MD, Val, member(mem(E), x))`

Пусть *E* – переменная *value*-типа, в котором объявлено поле *x*. Тогда

`writeMemberVal[E, x] ::=`

`MD := upd(MD, Val, member(mem(E), x))`

Пусть *E* – переменная ссылочного типа, в котором объявлено поле *x*. Тогда

`writeMemberVal[E, x] ::=`

`MD := upd(MD, Val, member(MD(mem(E)), x))`

**DefaultValue.** Это рекурсивное преобразование используется для инициализации объекта произвольного типа значением по умолчанию.

---

Пусть  $E$  – выражение, классифицируемое как переменная. Если  $E$  имеет тип `sbyte`, `byte`, `short`, `ushort`, `int`, `uint`, `long`, `ulong` или тип перечисления, то

`DefaultValue[E] ::= Norm[E = 0]`

Если  $E$  имеет тип `char`, то

`DefaultValue[E] ::= Norm[E = '\x0000']`

Если  $E$  имеет тип `float`, то

`DefaultValue[E] ::= Norm[E = 0.0f]`

Если  $E$  имеет тип `double`, то

`DefaultValue[E] ::= Norm[E = 0.0d]`

Если  $E$  имеет тип `decimal`, то

`DefaultValue[E] ::= Norm[E = 0.0m]`

Если  $E$  имеет тип `bool`, то

`DefaultValue[E] ::= Norm[E = false]`

Если  $E$  имеет ссылочный тип, то

`DefaultValue[E] ::= Norm[E = null]`

Если  $E$  имеет тип структуры с полями  $a_1, a_2, \dots, a_n$ , то

`DefaultValue[E] ::= DefaultValue[E.a1];`  
`DefaultValue[E.a2];`  
`...`  
`DefaultValue[E.an]`

**MGType.** Пусть  $E$  – выражение, классифицируемое как группа методов, которое порождает статический метод, объявленный в типе  $T$ . Тогда

`MGType[E] ::= T`

**MGMethod.** Пусть  $E$  – выражение, классифицируемое как группа методов, которое порождает статический или `instance`-метод  $M$ . Тогда

`MGMethod[E] ::= M`

**NormArg.** Пусть  $E$  – выражение. Тогда

`NormArg[E, T] ::= Norm[(T) E]`

---

Пусть  $E$  – выражение, классифицируемое как переменная,  $T_E$  – тип выражения  $E$ .

`NormArg[ref E, T] ::= Norm[E]`

`NormArg[out E, T] ::= Norm[E]`

### ***Первичные выражения***

**Литерал.** Пусть  $I$  – литерал. Тогда

`Norm[I] ::= MD := upd(MD, val, I)`

**Простое имя.** Пусть  $I$  – идентификатор. Если  $I$  является локальной переменной или параметром, то

`Norm[I] ::= writeVal[I, true]`

Если  $I$  является instance-членом (кроме instance-метода), то

`Norm[I] ::= Norm[this.I]`

Если  $I$  является статическим членом (кроме статического метода), объявленным в типе  $T$ , то

`Norm[I] ::= Norm[T.I]`

**Выражение в скобках.** Пусть  $E$  – выражение. Тогда

`Norm[(E)] ::= Norm[E]`

**Доступ к члену.** Пусть  $E$  – предопределенный тип или первичное выражение, классифицируемое как тип. Если  $I$  – статическое свойство, то

`Norm[E.I] ::= E.get_I()`

Иначе:

`Norm[E.I] ::= Init(E);  
writeMemberVal[E, I]`

Пусть выражение  $E$  классифицируется как доступ к свойству, доступ к индексу, переменная или значение,  $T_E$  – тип выражения  $E$ . Если  $I$  – свойство, то

`Norm[E.I] ::= Norm[T_E x];  
Norm[E];`

---

```
ReadVal[x, Var[E]];
x.get_I()
```

Иначе:

```
Norm[E.I] ::= Norm[T_E x];
             Norm[E];
             ReadVal[x, Var[E]];
             writeMemberVal[x, I]
```

**Выражение вызова.** Пусть первичное выражение P в выражении вызова является группой методов, состоящей из статического метода, а  $T_1, T_2, \dots, T_n$  – типы формальных параметров метода. Тогда

```
Norm[P(A1, A2, ... An)] ::=
  Norm[T1 x1]; NormArg[A1, T1]; ReadVal[x1, Var[Arg[A1]]];
  Norm[T2 x2]; NormArg[A2, T2]; ReadVal[x2, Var[Arg[A2]]];
  ...
  Norm[Tn xn]; NormArg[An, Tn]; ReadVal[xn, Var[Arg[An]]];
  P(Mod[A1] x1, Mod[A2] x2, ... , Mod[An] xn)

Norm[base(A1, A2, ... An)] ::=
  Norm[T1 x1]; NormArg[A1, T1]; ReadVal[x1, Var[Arg[A1]]];
  Norm[T2 x2]; NormArg[A2, T2]; ReadVal[x2, Var[Arg[A2]]];
  ...
  Norm[Tn xn]; NormArg[An, Tn]; ReadVal[xn, Var[Arg[An]]];
  base(Mod[A1] x1, Mod[A2] x2, ... , Mod[An] xn)
```

Пусть первичное выражение P в выражении вызова является группой методов, состоящей из instance-метода и instance-выражения E, имеющего тип  $T_E$ , а  $T_1, T_2, \dots, T_n$  – типы формальных параметров instance-метода. Тогда

```
Norm[P(A1, A2, ... An)] ::=
  Norm[T_E x0]; Norm[E];           ReadVal[x0, Var[E]];
  Norm[T1 x1]; NormArg[A1, T1]; ReadVal[x1, Var[Arg[A1]]];
  Norm[T2 x2]; NormArg[A2, T2]; ReadVal[x2, Var[Arg[A2]]];
  ...
  Norm[Tn xn]; NormArg[An, Tn]; ReadVal[xn, Var[Arg[An]]];
  x0.MGMethod[P](Mod[A1] x1, Mod[A2] x2, ... , Mod[An] xn)
```

Пусть первичное выражение P в выражении вызова имеет тип делегата, а  $T_1, T_2, \dots, T_n$  – типы формальных параметров делегата. Тогда

```
Norm[P(A1, A2, ... An)] ::=
  Norm[T_P x]; Norm[P];           readVal[x, var[P]];
```

---

```

Norm[T1 x1]; NormArg[A1, T1]; ReadVal[x1, Var[Arg[A1]]];
Norm[T2 x2]; NormArg[A2, T2]; ReadVal[x2, Var[Arg[A2]]];
...
Norm[Tn xn]; NormArg[An, Tn]; ReadVal[xn, Var[Arg[An]]];
x(Mod[A1] x1, Mod[A2] x2, ... , Mod[An] xn)

```

**Доступ к элементу.** Пусть  $E$  – выражение, имеющее тип массива,  $T_1, T_2, \dots, T_n \in \{\text{int}, \text{uint}, \text{long}, \text{ulong}\}$  – типы, к которым неявно могут быть преобразованы типы выражений  $E_1, E_2, \dots, E_n$ . Тогда

```

Norm[E[E1, E2, ... En]] ::=
  Norm[TE x];   Norm[E];       ReadVal[x, Var[E]];
  Norm[T1 x1]; Norm[(T1) E1]; ReadVal[x1, false];
  Norm[T2 x2]; Norm[(T2) E2]; ReadVal[x2, false];
  ...
  Norm[Tn xn]; Norm[(Tn) En]; ReadVal[xn, false];
  writeMemberVal[x, <x1, x2, ... xn>]

```

Пусть  $E$  – выражение, имеющее тип класса, структуры или интерфейса, который реализует применимый индексатор, а  $T_1, T_2, \dots, T_n$  – типы формальных параметров индексатора. Тогда

```

Norm[E[E1, E2, ... En]] ::=
  Norm[TE x];   Norm[E];   ReadVal[x, Var[E]];
  Norm[T1 x1]; Norm[(T1) E1]; ReadVal[x1, false];
  Norm[T2 x2]; Norm[(T2) E2]; ReadVal[x2, false];
  ...
  Norm[Tn xn]; Norm[(Tn) En]; ReadVal[xn, false];
  x.getItem(x1, x2, ... xn)

```

**This-доступ.** Если `this` классифицируется как переменная, то

```
Norm[this] ::= writeVal[this, true]
```

Если `this` классифицируется как значение, то

```
Norm[this] ::= writeVal[this, false]
```

**Base-доступ.** Пусть  $I$  – идентификатор,  $E_1, E_2, \dots, E_n$  – выражения. Тогда

```

Norm[base[E1, E2, ... En]] ::=
  Norm[T1 x1]; Norm[(T1) E1]; ReadVal[x1, false];
  Norm[T2 x2]; Norm[(T2) E2]; ReadVal[x2, false];
  ...

```

---

```

Norm[Tn xn]; Norm[(Tn) En]; ReadVal[xn, false];
base.get_Item(x1, x2, ... xn)

```

Если I – свойство, то

```
Norm[base.I] ::= base.get_I()
```

Иначе:

```
Norm[base.I] ::= writeMemberVal[base, I]
```

**Операции постфиксного инкремента и декремента.** Пусть  $op \in \{++, --\}$ , E – выражение, классифицируемое как переменная. Тогда

```

Norm[E op] ::=
Norm[TE x]; Norm[E]; ReadVal[x, true];
Norm[TE y]; TE.op(x); ReadVal[y, false];
MD := upd(MD, Mem(x), MD(Mem(y)));
writeVal[x, false]

```

Пусть E – выражение, классифицируемое как доступ к свойству P. Если доступ к P осуществляется через instance-выражение E<sub>P</sub>, имеющее тип T<sub>P</sub> (т.е. P – instance-свойство), то

```

Norm[E op] ::=
Norm[TP z]; Norm[EP]; ReadVal[z, Var[EP]];
Norm[TE x]; z.get_P(); ReadVal[x, false];
Norm[TE y]; TE.op(x); ReadVal[y, false];
z.set_P(y);
writeVal[x, false]

```

Иначе (P – статическое свойство, объявленное в типе T<sub>P</sub>):

```

Norm[E op] ::=
Norm[TE x]; TP.get_P(); ReadVal[x, false];
Norm[TE y]; TE.op(x); ReadVal[y, false];
TP.set_P(y);
writeVal[x, false]

```

Пусть E – выражение, классифицируемое как доступ к индексактору через instance-выражение E<sub>I</sub>, имеющее тип T<sub>I</sub>, A<sub>1</sub>, A<sub>2</sub>, ..., A<sub>n</sub> – аргументы доступа к индексактору, а T<sub>1</sub>, T<sub>2</sub>, ..., T<sub>n</sub> – типы его формальных параметров. Тогда

```

Norm[E op] ::=
Norm[TI z]; Norm[EI]; ReadVal[z, Var[EI]];
Norm[T1 a1]; Norm[(T1) A1]; ReadVal[a1, false];

```

---

```

Norm[T2 a2]; Norm[(T2) A2]; ReadVal[a2, false];
...
Norm[Tn an]; Norm[(Tn) An]; ReadVal[an, false];
Norm[TE x];
z.get_Item(a1, a2, ... an);
ReadVal[x, false];
Norm[TE y];
TE.op(x);
ReadVal[y, false];
z.set_Item(a1, a2, ... an, y);
writeval[x, false]

```

**Операция new.** Определим Norm на выражении создания объекта. Пусть  $A_1, A_2, \dots, A_n$  – аргументы выражения создания объекта, а  $T_1, T_2, \dots, T_n$  – типы формальных параметров конструктора, примененного к аргументам  $A_1, A_2, \dots, A_n$ . Если  $T$  – value-тип, то

```

Norm[new T(A1, A2, ... An)] ::=
  Norm[T1 x1]; NormArg[A1, T1]; ReadVal[x1, Var[Arg[A1]]];
  Norm[T2 x2]; NormArg[A2, T2]; ReadVal[x2, Var[Arg[A2]]];
  ...
  Norm[Tn xn]; NormArg[An, Tn]; ReadVal[xn, Var[Arg[An]]];
  Init(T);
  new_instance(x);
  TP := upd(TP, x, T);
  TP := upd(TP, Mem(x), T);
  x.T(Mod[A1] x1, Mod[A2] x2, ... , Mod[An] xn);
  writeval[x, false]

```

Иначе:

```

Norm[new T(A1, A2, ... An)] ::=
  Norm[T1 x1]; NormArg[A1, T1]; ReadVal[x1, Var[Arg[A1]]];
  Norm[T2 x2]; NormArg[A2, T2]; ReadVal[x2, Var[Arg[A2]]];
  ...
  Norm[Tn xn]; NormArg[An, Tn]; ReadVal[xn, Var[Arg[An]]];
  new_instance(x);
  TP := upd(TP, x, T);
  Init(T);
  new_instance(y);
  TP := upd(TP, Mem(y), T);
  MD := upd(MD, Mem(x), Mem(y));
  x.IFI();

```

---

```

x.T(Mod[A1] x1, Mod[A2] x2, ... , Mod[An] xn);
writeVal[x, false]

```

Теперь определим `Norm` для выражения создания массива. Пусть  $T_1, T_2, \dots, T_n \in \{\text{int}, \text{uint}, \text{long}, \text{ulong}\}$  – типы, к которым неявно могут быть преобразованы типы выражений  $E_1, E_2, \dots, E_n$ , и `RSopt` – необязательные спецификаторы размерности массива. Тогда

```

Norm[new T[E1, E2, ... En] RSopt] ::=
  Norm[T1 x1];   Norm[(T1) E1];   ReadVal[x1, false];
  Norm[T2 x2];   Norm[(T2) E2];   ReadVal[x2, false];
  ...
  Norm[Tn xn];   Norm[(Tn) En];   ReadVal[xn, false];

Norm[bool b];
Norm[(x1 < 0) || (x2 < 0) || ... || (xn < 0)];
ReadVal[b, false];
if (b)
{
  throw new System.OverflowException();
}

new_instance(x);
TP := upd(TP, x, T[x1, x2, ... xn] RSopt);

Init(T[x1, x2, ... xn] RSopt);
new_instance(y);
TP := upd(TP, Mem(y), T[x1, x2, ... xn] RSopt);
MD := upd(MD, Mem(x), Mem(y));

for (int i1 = 0; i1 < x1; i1++)
  for (int i2 = 0; i2 < x2; i2++)
    ...
    for (int in = 0; in < xn; in++)
    {
      defaultValue[x[i1, i2, ... in]];
    }

writeVal[x, false]

```

Пусть  $arr\text{-}init|A_{j_1, j_2, \dots, j_N} | 1 \leq j_1 \leq y_1, \dots, 1 \leq j_N \leq y_N$  – инициализатор  $N$ -мерного массива. Тогда

---

```

Norm[new T[E1, E2, ... EN] RSopt arr-init[Aj1, j2, ..., jN]] ::=
  Norm[T1 x1];   Norm[(T1) E1];   ReadVal[x1, false];
  Norm[T2 x2];   Norm[(T2) E2];   ReadVal[x2, false];
  ...
  Norm[TN xN];   Norm[(TN) EN];   ReadVal[xN, false];

  Norm[bool b];
  Norm[(x1 < 0) || (x2 < 0) || ... || (xN < 0)];
  ReadVal[b, false];
  if (b)
  {
    throw new System.OverflowException();
  }

  new_instance(x);
  TP := upd(TP, x, T[x1, x2, ... xN] RSopt);

  Init(T[x1, x2, ... xN] RSopt);
  new_instance(y);
  TP := upd(TP, MeM(y), T[x1, x2, ... xN] RSopt);
  MD := upd(MD, MeM(x), MeM(y));

  for (int i1 = 0; i1 < x1; i1++)
    for (int i2 = 0; i2 < x2; i2++)
      ...
      for (int iN = 0; iN < xN; iN++)
      {
        defaultvalue[x[i1, i2, ... iN]];
      }

  Norm[T RSopt a];

  Norm[A1,1,...,1];
  ReadVal[a, Var[A1,1,...,1]];
  MD := upd(MD,
            MeM(x),
            upd(MD(MeM(x)),
                <0, 0, ... 0>,
                MD(MeM(a))));
  Norm[A1,1,...,2];
  ReadVal[a, Var[A1,1,...,2]];
  MD := upd(MD,

```

---

```

    MeM(x),
    upd(MD(MeM(x)),
        <0, 0, ... 1>,
        MD(MeM(a))));
...
Norm[Ay1, y2, ..., yN];
ReadVal[a, Var[Ay1, y2, ..., yN]];
MD := upd(MD,
    MeM(x),
    upd(MD(MeM(x)),
        <y1 - 1, y2 - 1, ... yN - 1>,
        MD(MeM(a))));
writeVal[x, false]

```

```

Norm[new T [, , ...] RSopt arr-init | Aj1, j2, ..., jN | 1 ≤ j1 ≤ y1, ..., 1 ≤ jN ≤ yN] ::=
    Norm[new T [y1, y2, ... yN] RSopt arr-init | Aj1, j2, ..., jN | ]

```

Наконец, рассмотрим выражение создания делегата. Пусть аргументом такого выражения является группа методов E, состоящая из статического метода. Тогда

```

Norm[new D(E))] ::=
    new_instance(x);
    TP := upd(TP, x, D);
    Init(D);
    new_instance(y);
    TP := upd(TP, MeM(y), D);
    MD := upd(MD, MeM(x), MeM(y));
    MD := upd(MD,
        MeM(y),
        add(MD(MeM(y)),
            <MD(MeM(MGType[E])), MGMethod[E]>));
    writeVal[x, false]

```

Если аргументом выражения создания делегата является группа методов, состоящая из instance-метода, а ее instance-выражение E<sub>M</sub> имеет ссылочный тип T<sub>M</sub>, то

```

Norm[new D(E))] ::=
    Norm[TM o];    Norm[EM];    ReadVal[o, Var[EM]];
    Norm[bool b];
    MD := upd(MD, b, eq(MD(MeM(o)), null));
    if (b)

```

---

```

{
    throw new System.NullReferenceException();
}
new_instance(x);
TP := upd(TP, x, D);
Init(D);
new_instance(y);
TP := upd(TP, MeM(y), D);
MD := upd(MD, MeM(x), MeM(y));
MD := upd(MD,
           MeM(y),
           add(MD(MeM(y)),
              <MD(MD(MeM(o))), MGMethod[E]>));
writeVal[x, false]

```

Если аргументом выражения создания делегата является группа методов, состоящая из instance-метода, а ее instance-выражение  $E_M$  имеет value-тип  $T_M$ , то

```

Norm[new D(E)] ::=
    Norm[ $T_M$  z];   Norm[ $E_M$ ];   ReadVal[z, Var[ $E_M$ ]];
    Norm[object o];
    Norm[(object) z];
    ReadVal[o, false];
    new_instance(x);
    TP := upd(TP, x, D);
    Init(D);
    new_instance(y);
    TP := upd(TP, MeM(y), D);
    MD := upd(MD, MeM(x), MeM(y));
    MD := upd(MD,
              MeM(y),
              add(MD(MeM(y)),
                 <MD(MD(MeM(o))), MGMethod[E]>));
    writeVal[x, false]

```

Если аргументом выражения создания делегата является значение, имеющее тип делегата, то

```

Norm[new D(E)] ::=
    Norm[D z];   Norm[E];   ReadVal[z, Var[E]];
    Norm[bool b];
    MD := upd(MD, b, eq(MD(MeM(z)), null));

```

---

```

if (b)
{
    throw new System.NullReferenceException();
}
new_instance(x);
TP := upd(TP, x, D);
Init(D);
new_instance(y);
TP := upd(TP, Mem(y), D);
MD := upd(MD, Mem(y), MD(MD(Mem(z)))));
writeval[x, false]

```

**Операция typeof.** Пусть  $T$  – тип. Тогда

```

Norm[typeof(T)] ::= typeof(T)
Norm[typeof(void)] ::= typeof(void)

```

### *Унарные операции*

**Операции +, -, ! и ~.** Пусть  $op \in \{+, -, !, \sim\}$ ,  $E$  – выражение, отличное от локальной переменной. Тогда

```

Norm[op E] ::= Norm[TE x];
              Norm[E];
              ReadVal[x, Var[E]];
              Norm[op x]

```

Пусть  $x$  – локальная переменная типа  $T_x$ ,  $op \in \{+, -, !, \sim\}$  перегружена в типе  $T_x$  и имеет аргумент типа  $T_{arg}$ . Тогда

```

Norm[op x] ::= Norm[Targ y];
              Norm[(Targ) x];
              ReadVal[y, false];
              Tx.op(y)

```

**Операции префиксного инкремента и декремента.** Пусть  $op \in \{++, --\}$ ,  $E$  – выражение, классифицируемое как переменная. Тогда

```

Norm[op E] ::=
    Norm[TE x];    Norm[E];    ReadVal[x, true];
    Norm[TE y];    TE.op(x);    ReadVal[y, false];
    MD := upd(MD, Mem(x), MD(Mem(y)));
    writeval[y, false]

```

---

Пусть  $E$  – выражение, классифицируемое как доступ к свойству  $P$ . Если доступ к  $P$  осуществляется через instance-выражение  $E_P$ , имеющее тип  $T_P$  (т.е.  $P$  – instance-свойство), то

```

Norm[op E] ::=
  Norm[TP z];   Norm[EP];   ReadVal[z, Var[EP]];
  Norm[TE x];   z.get_P();   ReadVal[x, false];
  Norm[TE y];   TE.op(x);   ReadVal[y, false];
  z.set_P(y);
  writeVal[y, false]

```

Иначе ( $P$  – статическое свойство, объявленное в типе  $T_P$ ):

```

Norm[op E] ::=
  Norm[TE x];   TP.get_P();   ReadVal[x, false];
  Norm[TE y];   TE.op(x);   ReadVal[y, false];
  TP.set_P(y);
  writeVal[y, false]

```

Пусть  $E$  – выражение, классифицируемое как доступ к индексактору через instance-выражение  $E_I$ , имеющее тип  $T_I$ ,  $A_1, A_2, \dots, A_n$  – аргументы доступа к индексактору, а  $T_1, T_2, \dots, T_n$  – типы его формальных параметров. Тогда

```

Norm[op E] ::=
  Norm[TI z];   Norm[EI];   ReadVal[z, Var[EI]];
  Norm[T1 a1]; Norm[(T1) A1]; ReadVal[a1, false];
  Norm[T2 a2]; Norm[(T2) A2]; ReadVal[a2, false];
  ...
  Norm[Tn an]; Norm[(Tn) An]; ReadVal[an, false];
  Norm[TE x];
  TI.get_Item(a1, a2, ... an);
  ReadVal[x, false];
  Norm[TE y];
  TE.op(x);
  ReadVal[y, false];
  TI.set_Item(a1, a2, ... an, y);
  writeVal[y, false]

```

### ***Операция приведения***

Пусть  $T$  – тип,  $E$  – выражение, отличное от локальной переменной. Тогда

```

Norm[(T) E] ::= Norm[TE x];
                Norm[E];

```

---

```
ReadVal[x, Var[E]];
Norm[(T) x]
```

Пусть  $x$  – локальная переменная типа  $S$ , а  $T$  – тип, к которому следует привести  $x$ . Рассмотрим теперь все случаи явных и неявных операций приведения (преобразований) по порядку.

**Единичные преобразования.** Пусть  $S = T$ . Тогда

```
Norm[(T) x] ::= Norm[x]
```

**Неявные числовые преобразования.** Согласно спецификации C#, данные преобразования применяются в следующих случаях:

- $S = \text{sbyte}$ ,  $T \in \{\text{short}, \text{int}, \text{long}, \text{float}, \text{double}, \text{decimal}\}$ ;
- $S = \text{byte}$ ,  $T \in \{\text{short}, \text{ushort}, \text{int}, \text{uint}, \text{long}, \text{ulong}, \text{float}, \text{double}, \text{decimal}\}$ ;
- $S = \text{short}$ ,  $T \in \{\text{int}, \text{long}, \text{float}, \text{double}, \text{decimal}\}$ ;
- $S = \text{ushort}$ ,  $T \in \{\text{int}, \text{uint}, \text{long}, \text{ulong}, \text{float}, \text{double}, \text{decimal}\}$ ;
- $S = \text{int}$ ,  $T \in \{\text{long}, \text{float}, \text{double}, \text{decimal}\}$ ;
- $S = \text{uint}$ ,  $T \in \{\text{long}, \text{ulong}, \text{float}, \text{double}, \text{decimal}\}$ ;
- $S = \text{long}$ ,  $T \in \{\text{float}, \text{double}, \text{decimal}\}$ ;
- $S = \text{ulong}$ ,  $T \in \{\text{float}, \text{double}, \text{decimal}\}$ ;
- $S = \text{char}$ ,  $T \in \{\text{ushort}, \text{int}, \text{uint}, \text{long}, \text{ulong}, \text{float}, \text{double}, \text{decimal}\}$ ;
- $S = \text{float}$ ,  $T \in \{\text{double}, \text{decimal}\}$ .

В этих случаях

```
Norm[(T) x] ::= writeVal[x, false]
```

**Неявные преобразования типов перечисления.** Пусть  $T$  – произвольный тип перечисления. Тогда

```
Norm[(T) 0] ::= MD := upd(MD, val, 0)
```

**Неявные преобразования ссылочных типов.** Согласно спецификации C#, данные преобразования применяются в следующих случаях:

- 
- S – ссылочный тип, T = object;
  - S – класс, T – класс, S – наследник T;
  - S – класс, T – интерфейс, S реализует T;
  - S – интерфейс, T – интерфейс, S – наследник T;
  - S – массив элементов типа S<sub>E</sub>, T – массив элементов типа T<sub>E</sub>, и при этом:
    - S и T имеют одинаковую размерность;
    - S<sub>E</sub> и T<sub>E</sub> являются ссылочными типами;
    - существует неявное преобразование ссылочных типов из S<sub>E</sub> в T<sub>E</sub>;
  - S – массив, T = System.Array;
  - S – делегат, T = System.Delegate;
  - S – массив или делегат, T = System.ICloneable;
  - S – тип литерала null (то есть x есть слово null), T – ссылочный тип.

В этих случаях

```
Norm[(T) x] ::= writeVal[x, false]
```

**Boxing-преобразования.** Пусть S – value-тип, а T – тип object или интерфейс, реализуемый value-типом S. Тогда:

```
Norm[(T) x] ::=
  new_instance(y);
  TP := upd(TP, Mem(y), S);
  MD := upd(MD, Mem(y), MD(Mem(x)));
  MD := upd(MD, Val, Mem(y))
```

**Неявные преобразования константных выражений.** Согласно спецификации C#, данные преобразования применяются в следующих случаях:

- x – локальная константа типа int, T ∈ {sbyte, byte, short, ushort, uint, ulong} и при этом значение константы x лежит в области значений типа T;
- x – локальная константа типа long, T = ulong и при этом значение константы x неотрицательно.

В этих случаях

---

$\text{Norm}[(T) x] ::= \text{writeval}[x, \text{false}]$

**Явные числовые преобразования.** Согласно спецификации C#, явные числовые преобразования – это преобразования из числовых типов в числовые типы, для которых не существует неявного числового преобразования. Более точно, данные преобразования применяются в следующих случаях:

- $S, T \in \{\text{char}, \text{sbyte}, \text{byte}, \text{short}, \text{ushort}, \text{int}, \text{uint}, \text{long}, \text{ulong}\}$ , т.е. S и T – целые типы;
- $S \in \{\text{float}, \text{double}, \text{decimal}\}$ , T – целый тип;
- $S = \text{double}, T = \text{float}$ ;
- $S \in \{\text{float}, \text{double}\}, T = \text{decimal}$ ;
- $S = \text{decimal}, T \in \{\text{float}, \text{double}\}$ .

В этих случаях

$\text{Norm}[(T) x] ::=$   
 $\text{MD} := \text{upd}(\text{MD}, \text{val}, \gamma(S, T, \text{MD}(\text{Mem}(x))))$

**Явные преобразования типов перечисления.** Если  $S \in \{\text{sbyte}, \text{byte}, \text{short}, \text{ushort}, \text{int}, \text{uint}, \text{long}, \text{ulong}, \text{char}, \text{float}, \text{double}, \text{decimal}\}$ , а T – тип перечисления, то

$\text{Norm}[(T) x] ::=$   
 $\text{MD} := \text{upd}(\text{MD}, \text{val}, \gamma(S, \text{UT}(T), \text{MD}(\text{Mem}(x))))$

Если S – тип перечисления, а  $T \in \{\text{sbyte}, \text{byte}, \text{short}, \text{ushort}, \text{int}, \text{uint}, \text{long}, \text{ulong}, \text{char}, \text{float}, \text{double}, \text{decimal}\}$ , то

$\text{Norm}[(T) x] ::=$   
 $\text{MD} := \text{upd}(\text{MD}, \text{val}, \gamma(\text{UT}(S), T, \text{MD}(\text{Mem}(x))))$

Если S и T – типы перечисления, то

$\text{Norm}[(T) x] ::=$   
 $\text{MD} := \text{upd}(\text{MD}, \text{val}, \gamma(\text{UT}(S), \text{UT}(T), \text{MD}(\text{Mem}(x))))$

**Явные преобразования ссылочных типов.** Согласно спецификации C#, данные преобразования применяются в следующих случаях:

- $S = \text{object}, T$  – ссылочный тип;

- 
- S – класс, T – класс, S – базовый класс для T;
  - S – класс, T – интерфейс, и при этом S – не sealed-класс и не реализует T;
  - S – интерфейс, T – класс, и при этом T – не sealed-класс или T реализует S;
  - S – интерфейс, T – интерфейс, S не является наследником T;
  - S – массив элементов типа  $S_E$ , T – массив элементов типа  $T_E$ , и при этом:
    - S и T имеют одинаковую размерность;
    - $S_E$  и  $T_E$  являются ссылочными типами;
    - существует явное преобразование ссылочных типов из  $S_E$  в  $T_E$ ;
  - S есть `System.Array` или один из интерфейсов, реализуемых классом `System.Array`, T – массив;
  - S есть `System.Delegate` или один из интерфейсов, реализуемых классом `System.Delegate`, T – делегат.

В этих случаях

```

Norm[(T) x] ::=
  Norm[bool b];
  MD := upd(MD,
            Mem(b),
            and(not(eq(MD(Mem(x)), null)),
                not(can_cast(TP(MD(Mem(x))), T))));
  if (b)
  {
    Norm[System.InvalidCastException y];
    Norm[new System.InvalidCastException()];
    ReadVal[y, false];
    MD := upd(MD, Exc, MD(Mem(y)));
  }
  else
  {
    writeVal[x, false];
  }

```

---

**Unboxing-преобразования.** Пусть  $T$  – value-тип, а  $S$  – тип `object` или интерфейс, реализуемый value-типом  $T$ . Тогда

```

Norm[(T) x] ::=
  Norm[bool b];
  MD := upd(MD,
            Mem(b),
            or(eq(MD(Mem(x)), null),
              not(eq(TP(MD(Mem(x))), T))));
  if (b)
  {
    Norm[System.InvalidCastException y];
    Norm[new System.InvalidCastException()];
    ReadVal[y, false];
    MD := upd(MD, Exc, MD(Mem(y)));
  }
  else
  {
    MD := upd(MD, Val, MD(MD(Mem(x))));
  }

```

**Пользовательские преобразования.** Если для преобразования из  $S$  в  $T$  существует пользовательское преобразование  $u_{S,T}: S_0 \rightarrow T_0$ , объявленное в типе  $U \in \{S, T\}$ , то

```

Norm[(T) x] ::=
  Norm[S0 x1];   Norm[(S0) x];   ReadVal[x1, false];
  Norm[T0 x2];   U.uS,T(x1);   ReadVal[x2, false];
  Norm[(T) x2]

```

### **Бинарные операции**

Пусть  $op \in \{\&, \wedge, |, ==, !=, <, >, <=, >=, <<, >>, *, /, \%, +, -\}$ ,  $E_1, E_2$  – выражения, причем хотя бы одно из них отлично от локальной переменной,  $T_1, T_2$  – типы выражений  $E_1, E_2$ . Тогда

```

Norm[E1 op E2] ::=
  Norm[T1 x];   Norm[E1];   ReadVal[x, Var[E1]];
  Norm[T2 y];   Norm[E2];   ReadVal[y, Var[E2]];
  Norm[x op y];

```

Пусть  $x$  и  $y$  – локальные переменные, имеющие типы  $T_x$  и  $T_y$  соответственно,  $op \in \{\&, \wedge, |, ==, !=, <, >, <=, >=, <<, >>, *, /, \%, +, -\}$  перегружена в типе  $U \in \{T_x, T_y\}$  и имеет аргументы типов  $T_{argx}$  и  $T_{argy}$ . Тогда

```
Norm[x op y] ::=
  Norm[Targx x1];   Norm[(Targx) x]; ReadVal[x1, false];
  Norm[Targy y1];   Norm[(Targy) y]; ReadVal[y1, false];
  U.op(x1, y1)
```

### Операции проверки типов

**Операция is.** Пусть  $E$  – выражение, отличное от локальной переменной,  $T$  – тип. Тогда

```
Norm[E is T] ::= Norm[TE x];
                Norm[E];
                ReadVal[x, Var[E]];
                x.is(T)
```

**Операция as.** Пусть  $E$  – выражение, отличное от локальной переменной,  $T$  – тип. Тогда

```
Norm[E as T] ::= Norm[TE x];
                Norm[E];
                ReadVal[x, Var[E]];
                x.as(T)
```

### Условные логические операции

Пусть  $E_1, E_2$  – выражения,  $T_1, T_2$  – их типы. Если операнды операций  $\&\&$  или  $||$  имеют тип `bool` или типы, которые не определяют применимую операцию `operator &` или `operator |`, но определяют неявные преобразования в тип `bool`, то

```
Norm[E1 || E2] ::=
  Norm[T1 x];   Norm[E1];           ReadVal[x, Var[E1]];
  Norm[bool b]; Norm[(bool) x]; ReadVal[b, false];
  if (b)
  { writeVal[true, false]; }
  else
  { Norm[(bool) E2]; }

Norm[E1 && E2] ::=
  Norm[T1 x];   Norm[E1];           ReadVal[x, Var[E1]];
```

---

```

Norm[bool b]; Norm[(bool) x]; ReadVal[b, false];
if (b)
{ Norm[(bool) E2]; }
else
{ writeVal[false, false]; }

```

Если операнды операций `&&` или `||` имеют типы, которые определяют применимую перегруженную операцию `operator &` или `operator |` и содержат определения операций `operator true` и `operator false`, то

```

Norm[E1 || E2] ::=
Norm[T1 x]; Norm[E1]; ReadVal[x, Var[E1]];
Norm[T y]; Norm[(T) x]; ReadVal[y, false];
Norm[bool b]; T.true(y); ReadVal[b, false];
if (b)
{ Norm[(T) x]; }
else
{ Norm[T.|(x, E2)]; }

```

```

Norm[E1 && E2] ::=
Norm[T1 x]; Norm[E1]; ReadVal[x, Var[E1]];
Norm[T y]; Norm[(T) x]; ReadVal[y, false];
Norm[bool b]; T.false(y); ReadVal[b, false];
if (b)
{ Norm[(T) x]; }
else
{ Norm[T.&(x, E2)]; }

```

где `T` – тип, в котором объявляются описанные выше операции `&`, `|`, `true` и `false`.

### ***Условная операция***

Пусть `E`, `E1`, `E2` – выражения, `TE`, `T1`, `T2` – типы выражений `E`, `E1`, `E2` соответственно. Если первый операнд операции `?:` имеет тип, который может быть неявно преобразован в тип `bool`, то

```

Norm[E ? E1 : E2] ::=
Norm[TE x]; Norm[E]; ReadVal[x, Var[E]];
Norm[bool b]; Norm[(bool) x]; ReadVal[b, false];
if (b)
{ Norm[(T) E1]; }
else
{ Norm[(T) E2]; }

```

---

где  $T \in \{T_1, T_2\}$  – тип условного выражения.

Если первый операнд операции  $?$ : имеет тип, который определяет операцию `operator true`, то

```
Norm[E ? E1 : E2] ::=
  Norm[TE x];   Norm[E];           ReadVal[x, Var[E]];
  Norm[bool b]; Norm[TE.true(x)]; ReadVal[b, false];
  if (b)
  { Norm[(T) E1]; }
  else
  { Norm[(T) E2]; }
```

где  $T \in \{T_1, T_2\}$  – тип условного выражения.

### ***Операции присваивания***

Пусть  $E$  – выражение,  $op \in \{\&, \wedge, |, \ll, \gg, *, /, \%, +, -\}$ . Пусть  $U$  – выражение, классифицируемое как переменная. Если выражение  $U$  на верхнем уровне является элементом массива ссылочного типа, то

```
Norm[U = E] ::=
  Norm[TU x];   Norm[U];           ReadVal[x, true];
  Norm[TU y];   Norm[(TU) E];     ReadVal[y, false];
  Norm[bool b];
  MD := upd(MD,
            Mem(b),
            and(not(eq(MD(Mem(y))),
                    null)),
            not(can_cast(TP(MD(Mem(y))),
                          TP(MD(Mem(x)))))));
  if (b)
  {
    Norm[System.ArrayTypeMismatchException z];
    Norm[new System.ArrayTypeMismatchException()];
    ReadVal[z, false];
    MD := upd(MD, Exc, MD(Mem(z)));
  }
  else
  {
    MD := upd(MD, Mem(x), MD(Mem(y)));
    WriteVal[y, false];
  }
```

---

```

Norm[U op= E] ::=
  Norm[TU x];   Norm[U];           ReadVal[x, true];
  Norm[TE y];   Norm[E];           ReadVal[y, Var[E]];
  Norm[Top z0]; Norm[x op y];   ReadVal[z0, false];
  Norm[TU z];   Norm[(TU) z0];  ReadVal[z, false];
  Norm[bool b];
  MD := upd(MD,
            Mem(b),
            and(not(eq(MD(Mem(z))),
                    null)),
            not(can_cast(TP(MD(Mem(z))),
                        TP(MD(Mem(x)))))));
  if (b)
  {
    Norm[System.ArrayTypeMismatchException z1];
    Norm[new System.ArrayTypeMismatchException()];
    ReadVal[z1, false];
    MD := upd(MD, Exc, MD(Mem(z1)));
  }
  else
  {
    MD := upd(MD, Mem(x), MD(Mem(z)));
    writeVal[z, false];
  }

```

Иначе:

```

Norm[U = E] ::=
  Norm[TU x];   Norm[U];           ReadVal[x, true];
  Norm[TU y];   Norm[(TU) E];   ReadVal[y, false];
  MD := upd(MD, Mem(x), MD(Mem(y)));
  writeVal[y, false]

Norm[U op= E] ::=
  Norm[TU x];   Norm[U];           ReadVal[x, true];
  Norm[TE y];   Norm[E];           ReadVal[y, Var[E]];
  Norm[Top z0]; Norm[x op y];   ReadVal[z0, false];
  Norm[TU z];   Norm[(TU) z0];  ReadVal[z, false];
  MD := upd(MD, Mem(x), MD(Mem(z)));
  writeVal[z, false]

```

---

Пусть  $U$  – выражение, классифицируемое как доступ к свойству  $P$ . Если доступ к  $P$  осуществляется через instance-выражение  $E_P$ , имеющее тип  $T_P$  (т.е.  $P$  – instance-свойство), то

```

Norm[U = E] ::=
  Norm[TP z];   Norm[EP];           ReadVal[z, Var[EP]];
  Norm[TU y];   Norm[(TU) E];       ReadVal[y, false];
  z.set_P(y);
  writeVal[y, false]

Norm[U op≠ E] ::=
  Norm[TP w];   Norm[EP];           ReadVal[w, Var[EP]];
  Norm[TU x];   w.get_P();           ReadVal[x, false];
  Norm[TE y];   Norm[E];             ReadVal[y, Var[E]];
  Norm[Top z0]; Norm[x op y];       ReadVal[z0, false];
  Norm[TU z];   Norm[(TU) z0];     ReadVal[z, false];
  w.set_P(z);
  writeVal[z, false]

```

Иначе ( $P$  – статическое свойство, объявленное в типе  $T_P$ ):

```

Norm[U = E] ::=
  Norm[TU y];   Norm[(TU) E];       ReadVal[y, false];
  TP.set_P(y);
  writeVal[y, false]

Norm[U op≠ E] ::=
  Norm[TU x];   TP.get_P();           ReadVal[x, false];
  Norm[TE y];   Norm[E];             ReadVal[y, Var[E]];
  Norm[Top z0]; Norm[x op y];       ReadVal[z0, false];
  Norm[TU z];   Norm[(TU) z0];     ReadVal[z, false];
  TP.set_P(z);
  writeVal[z, false]

```

Пусть  $U$  – выражение, классифицируемое как доступ к индексактору через instance-выражение  $E_I$ , имеющее тип  $T_I$ ,  $A_1, A_2, \dots, A_n$  – аргументы доступа к индексактору, а  $T_1, T_2, \dots, T_n$  – типы его формальных параметров. Тогда

```

Norm[U = E] ::=
  Norm[TI z];   Norm[EI];           ReadVal[z, Var[EI]];
  Norm[T1 a1]; Norm[(T1) A1];       ReadVal[a1, false];
  Norm[T2 a2]; Norm[(T2) A2];       ReadVal[a2, false];
  ...
  Norm[Tn an]; Norm[(Tn) An];       ReadVal[an, false];

```

---

```

Norm[TU y];   Norm[(TU) E];   ReadVal[y, false];
z.set_Item(a1, a2, ... an, y);
writeVal[y, false]

```

```

Norm[U op= E] ::=
Norm[TI w];   Norm[EI];           ReadVal[w, Var[EI]];
Norm[T1 a1]; Norm[(T1) A1];   ReadVal[a1, false];
Norm[T2 a2]; Norm[(T2) A2];   ReadVal[a2, false];
...
Norm[Tn an]; Norm[(Tn) An];   ReadVal[an, false];
Norm[TU x];
w.get_Item(a1, a2, ... an);
ReadVal[x, false];
Norm[TE y];   Norm[E];           ReadVal[y, Var[E]];
Norm[Top z0]; Norm[x op y];   ReadVal[z0, false];
Norm[TU z];   Norm[(TU) z0];   ReadVal[z, false];
w.set_Item(a1, a2, ... an, z);
writeVal[z, false]

```

Пусть  $U$  – выражение, классифицируемое как доступ к событию  $E_{vt}$ , в объявлении которого присутствуют аксессоры `add` и `remove`. Если доступ к  $E_{vt}$  осуществляется через instance-выражение  $E_{Evt}$ , имеющее тип  $T_{Evt}$  (т.е.  $E_{vt}$  – instance-событие), то

```

Norm[U += E] ::=
Norm[TEvt z]; Norm[EEvt];           ReadVal[z, Var[EEvt]];
Norm[TE x];   Norm[E];           ReadVal[x, Var[E]];
Norm[TU y];   Norm[(TU) x];   ReadVal[y, false];
z.add_Evt(y);

```

```

Norm[U -= E] ::=
Norm[TEvt z]; Norm[EEvt];           ReadVal[z, Var[EEvt]];
Norm[TE x];   Norm[E];           ReadVal[x, Var[E]];
Norm[TU y];   Norm[(TU) x];   ReadVal[y, false];
z.remove_Evt(y);

```

Иначе ( $E_{vt}$  – статическое событие, объявленное в типе  $T_{Evt}$ ):

```

Norm[U += E] ::=
Norm[TE x];   Norm[E];           ReadVal[x, Var[E]];
Norm[TU y];   Norm[(TU) x];   ReadVal[y, false];
TEvt.add_Evt(y);

```

---

```

Norm[U -= E] ::=
  Norm[TE x];   Norm[E];           ReadVal[x, Var[E]];
  Norm[TU y];   Norm[(TU) x];     ReadVal[y, false];
  TEvt.remove_Evt(y);

```

### *Операторы while, for, do, foreach*

Нормализация операторов циклов подготавливает их к применению правил элиминации, расставляя дополнительные фигурные скобки.

**Правило NIS1.** Фрагмент вида

```
while (b) A
```

где A – оператор, не являющийся блоком, заменяется фрагментом

```
while (b) {A}
```

**Правило NIS2.** Фрагмент вида

```
for (B) A
```

где A – оператор, не являющийся блоком, заменяется фрагментом

```
for (B) {A}
```

**Правило NIS3.** Фрагмент вида

```
for (Ainitializer; ; Aiterator) {A}
```

заменяется фрагментом

```
for (Ainitializer; true; Aiterator) {A}
```

**Правило NIS4.** Фрагмент вида

```
do A while (b);
```

где A – оператор, не являющийся блоком, заменяется фрагментом

```
do {A} while (b);
```

**Правило NIS5.** Фрагмент вида

```
foreach (B) A
```

где A – оператор, не являющийся блоком, заменяется фрагментом

```
foreach (B) {A}
```

---

### *Операторы switch, if*

Нормализация операторов выбора, как и в случае нормализации циклов, подготавливает их к применению правил элиминации. Условием операторов `if` и `switch` становится значение переменной, а не выражения. Сами операторы получают недостающие ветви `else` и `default`. Существующие метки `default` перемещаются в конец тела `switch`. В начало каждой `switch`- и `default`-секции помещается новая метка. Эти метки используются алгоритмом нормализации `goto case` и `goto default`.

**Правило NSS1.** Фрагмент вида

```
switch (e) {A}
```

заменяется фрагментом

```
{ Te x; x = e; switch (x) {A} }
```

где  $e$  – выражение, отличное от локальной переменной,  $T_e$  – тип выражения  $e$ ,  $x$  – новая локальная переменная.

**Правило NSS2.** Фрагмент вида

```
switch (x) {A}
```

где  $x$  – переменная,  $A$  не содержит `default`-секцию на верхнем уровне, заменяется фрагментом

```
switch (x) { A default: break; }
```

**Правило NSS3.** Фрагмент вида

```
switch (x) { A case v1: ... case vk: default: case vk+1: ...  
             case vn: B }
```

где  $x$  – переменная, заменяется фрагментом

```
switch (x) { A default: B }
```

**Правило NSS4.** Фрагмент вида

```
switch (x) { A B C }
```

где  $x$  – переменная,  $B$  – `switch`-секция, содержащая `default`,  $C$  содержит `switch`-секции, заменяется фрагментом

```
switch (x) { A C B }
```

**Правило NSS5.** Фрагмент вида

---

*switch-labels statement-list*

где *statement-list* не начинается с помеченного оператора вида *identifier::*, порожденного данным правилом, заменяется фрагментом

*switch-labels L:: statement-list*

где L – новая уникальная метка.

**Правило NSS6.** Фрагмент вида

`if (b) A`

где A – оператор, не являющийся блоком, заменяется фрагментом

`if (b) {A}`

**Правило NSS7.** Фрагмент вида

`if (b) {A} else B`

где B – оператор, не являющийся блоком, заменяется фрагментом

`if (b) {A} else {B}`

**Правило NSS8.** Фрагмент вида

`if (b) {A} S`

где  $S \neq \text{else}$ , заменяется фрагментом

`if (b) {A} else {}`

**Правило NSS9.** Фрагмент вида

`if (b) {A} else {B}`

заменяется фрагментом

`{ Tь x; x = b; if (x) {A} else {B} }`

где b – выражение, отличное от локальной переменной и метаинструкции, Tь – тип выражения b, x – новая локальная переменная.

Далее, рассмотрим правило нормализации тел функциональных членов.

#### *Тела функциональных членов*

Функциональными членами являются методы, свойства, события, индекаторы, операции, статические конструкторы, instance-конструкторы и

---

деструкторы. В тело каждого функционального члена после всех операторов помещается новая метка выхода `__ExitPoint`, используемая в дальнейшем другими преобразованиями.

**Правило NFMB.** Пусть тело некоторого функционального члена имеет вид

$$\{ \textit{statement-list}_{opt} \}$$

Тогда такой фрагмент заменяется фрагментом

$$\{ \textit{statement-list}_{opt} \text{__ExitPoint: ;} \}$$

где `__ExitPoint` – новая уникальная метка.

Теперь перейдем к описанию алгоритмов нормализации операторов `goto`, `goto case` и `goto default`. Такая нормализация является частью процесса элиминации механизма обработки исключений и заключается в приведении программы к форме, в которой операторы перехода не передают управление за пределы операторов `try`.

#### *Операторы goto, goto case и goto default*

С элиминацией механизма обработки исключений связано две проблемы. Во-первых, невозможно локализовать преобразуемый фрагмент программы, в отличие, например, от элиминации циклов. Во-вторых, прежде чем удалять `try`, необходимо корректно преобразовать (нормализовать) те операторы `goto`, `goto case` и `goto default`, которые передают управление за пределы операторов `try`, имеющих `finally`-блоки. Для решения этих проблем разработан алгоритм, состоящий из нескольких шагов, каждый из которых сохраняет семантическую корректность и функциональную эквивалентность программы. Тем не менее, применение такого алгоритма требует введения на промежуточных шагах расширенного оператора `try`, т.е. оператора `try` с помеченным `finally`-блоком.

**Правило NGOTO.** Пусть  $LS$  – помеченный оператор вида  $L : S ;$ . Блок, содержащий  $LS$  на верхнем уровне, обозначим через  $B_{LS}$ .

Пусть  $Lab = \{L_1, \dots, L_n\}$  – множество всех меток в программе. Множество всех меток верхнего уровня в некотором блоке  $B$  обозначим через  $Lab(B)$ . Элементы множества  $Lab(B)$  обозначим  $L_1(B), \dots, L_K(B)$ .

1. В глобальное пространство имен добавляется объявление следующего вида:

---

```

enum GT_LABELS {
    none
}
class GT {
    public static void SFI() {
        gt = 0; gt = GT_LABELS.none;
    }
    public void IFI() {}
    public static GT_LABELS gt = GT_LABELS.none;
}

```

2. Для всех помеченных операторов  $LS$ ,  $L: S$ ; заменяется фрагментом  
 $L:: GT.gt = GT\_LABELS.none; S;$

и для всех операторов `goto L`; в блоке  $B_{LS}$ ,  $L$  заменяется уникальным идентификатором.

3. В перечисление `GT_LABELS` добавляются новые различные элементы  $\tau_1, \dots, \tau_n$ . Определим функцию  $v: Lab \rightarrow GT\_LABELS$  такую, что  $v(L_i) = \tau_i, 1 \leq i \leq n$ .
4. Для всех блоков  $B$ , для всех `finally`-блоков в блоке  $B$  на верхнем уровне `finally {A}` заменяется фрагментом

```

finally(fj+1) {
    A
    if (GT.gt == GT_LABELS.v(L1(B))) goto L1(B);
    else if (GT.gt == GT_LABELS.v(L2(B))) goto L2(B);
    ...
    else if (GT.gt == GT_LABELS.v(Lk(B))) goto Lk(B);
    else if (GT.gt != GT_LABELS.none) goto fj;
}

```

где  $f_{j+1}$  – новая уникальная метка,  $j \geq 0$ ,  $f_0$  – метка, соответствующая выходу из тела функционального члена (т.е. `__ExitPoint` до выполнения шага 2). Перечисление по блокам  $B$  проводится рекурсивно, начиная с тел функциональных членов.

5. Для всех помеченных операторов  $LS$ , для всех операторов `goto L`; в блоке  $B_{LS}$ , если `goto L`; передает управление из `try`-оператора с `finally`-блоком, помеченным меткой  $f_j$ , то `goto L`; заменяется фрагментом `GT.gt = GT_LABELS.v(L); goto fj;`.

Заметим, что в пунктах 4, 5 стратегия применения кванторов всеобщности по блокам имеет вид рекурсивного обхода блоков от объемлющего к вложенному. Однако операторы `goto` обрабатываются в текстуальном порядке сверху вниз. Аналогичное замечание действует и в случае следующего правила.

**Правило NGOTOS.** Данное правило применяется после применения правила NGOTO.

Пусть  $V$  – множество всех значений константных выражений, допустимых в `switch`-операторах.

1. Все `switch`-операторы в программе пронумеровываются.
2. Пусть  $Lab^{new}$  – множество всех меток, порожденных правилом **NSS5** на этапе нормализации операторов `switch`, а  $Lab^{new}(S) = \{L_1(S), \dots, L_{n(S)}(S)\}$  – множество таких меток в `switch`-операторе  $S$ . Определим соответствия  $CaseL: V \times \mathbf{N} \rightarrow Lab$  и  $DefL: \mathbf{N} \rightarrow Lab$  между метками `switch`-операторов и новыми метками следующим образом. Для всех меток вида `case E:`, входящих в `switch-labels` оператора  $S_i$ ,  $CaseL(E, i) := L$ , где  $L$  – метка, порожденная правилом **NSS5** для `switch`-секции, содержащей `case E:`. Для меток вида `default:`, входящих в `switch-labels` оператора  $S_i$ ,  $DefL(i) := L$ .
3. В перечисление `GT_LABELS` добавляются новые различные элементы  $l_1, \dots, l_N$ ,  $N = |Lab^{new}|$ . Пусть функция  $v: Lab^{new} \rightarrow GT\_LABELS$  устанавливает взаимнооднозначное соответствие между элементами множества  $Lab^{new}$  и  $l_1, \dots, l_N$ .
4. Для всех `switch`-операторов  $S$ , для всех блоков  $B$  в операторе  $S$ , кроме тел вложенных `switch`-операторов, для всех `finally`-блоков в блоке  $B$  на верхнем уровне, если `finally`-блок `finally {A}` является самым верхним в  $S$  из всех `finally`-блоков, то он заменяется фрагментом

```
finally(f0) {
    A
    if (GT.gt == GT_LABELS.v(L1(S))) goto L1(S);
    else if (GT.gt == GT_LABELS.v(L2(S))) goto L2(S);
    ...
    else if (GT.gt == GT_LABELS.v(Ln(S)(S))) goto Ln(S)(S);
}
```

иначе, он заменяется фрагментом

---

```

finally( $f_{j+1}$ ) {
    A
    if (GT.gt != GT_LABELS.none) goto  $f_j$ ;
}

```

где  $f_j$  – новые различные метки,  $j \geq 0$ . Перечисление по блокам  $B$  проводится рекурсивно, начиная с тела оператора  $S$ .

5. Для всех switch-операторов  $S_i$ , для всех операторов `goto case E`; в операторе  $S_i$ , если `goto case E`; передает управление из `try`-оператора с `finally`-блоком, помеченным меткой  $f_j$ , то `goto case E`; заменяется фрагментом `GT.gt = GT_LABELS.v(CaseL(E, i)); goto  $f_j$` ; . Иначе, `goto case E`; заменяется фрагментом `goto CaseL(E, i)`;
6. Для всех switch-операторов  $S_i$ , для всех операторов `goto default`; в операторе  $S_i$ , если `goto default`; передает управление из `try`-оператора с `finally`-блоком, помеченным меткой  $f_j$ , то `goto default`; заменяется фрагментом `GT.gt = GT_LABELS.v(DefL(i)); goto  $f_j$` ; . Иначе, `goto default`; заменяется фрагментом `goto DefL(i)`;

Таким образом, алгоритмы, задаваемые правилами **NGOTO**, **NGOTOS**, преобразуют операторы `goto`, `goto case` и `goto default` в обычный оператор `goto`. В дополнение к этому, в полученной на выходе программе операторы `goto` не передают управление за пределы `try`. В программе, обладающей таким свойством, элиминация `try` является законной. Удаление операторов `try` – это уже локальное преобразование, реализуемое набором недетерминировано применяемых правил, которые обсуждаются в следующих разделах.

### Алгоритмы элиминации

В этом разделе мы детально рассмотрим алгоритмы элиминации. Они удаляют из `C#-light` программы конструкции, которые запрещены в `C#-kernel`.

#### *Оператор-объявление*

Для нормализации операторов-выражений (см. разд. 0) и элиминации операторов-объявлений языка `C#-light` используется преобразование **Norm**.

**Правило EDS.** Фрагмент вида

```
type identifier;
```

---

заменяется фрагментом

```
Norm[type identifier];
```

Определим Norm для каждого типа объявлений локальных переменных.

### **Локальные объявления**

**Локальные переменные.** Пусть I – идентификатор, T – тип. Если T является value-типом, то

```
Norm[T I] ::= Init(T);
              new_instance(I);
              TP := upd(TP, I, T);
              TP := upd(TP, mem(I), T)
```

Иначе:

```
Norm[T I] ::= new_instance(I);
              TP := upd(TP, I, T)
```

**Локальные константы.** Пусть I – идентификатор, T – тип, допустимый в объявлениях локальных констант, т.е. T – ссылочный тип, тип перечисления или  $T \in \{\text{sbyte, byte, short, ushort, int, uint, long, ulong, char, float, double, decimal, bool, string}\}$ , E – константное выражение. Если T является value-типом, то

```
Norm[const T I = E] ::=
  Init(const T);
  new_instance(I);
  TP := upd(TP, I, const T);
  TP := upd(TP, mem(I), const T);
  Norm[E];
  ReadVal[I, Var[E]]
```

Иначе:

```
Norm[const T I = E] ::=
  new_instance(I);
  TP := upd(TP, I, T)
  Norm[E];
  ReadVal[I, Var[E]]
```

---

### *Оператор break*

Оператор `break` заменяется оператором `goto`.

**Правило EBREAK1.** Фрагмент вида

```
switch (e) { A break; B }
```

заменяется фрагментом

```
{ switch (e) { A goto L; B } L: ; }
```

где L – новая метка.

**Правило EBREAK2.** Фрагмент вида

```
while (b) { A break; B }
```

заменяется фрагментом

```
{ while (b) { A goto L; B } L: ; }
```

где L – новая метка.

**Правило EBREAK3.** Фрагмент вида

```
for (C) { A break; B }
```

заменяется фрагментом

```
{ for (C) { A goto L; B } L: ; }
```

где L – новая метка.

**Правило EBREAK4.** Фрагмент вида

```
do { A break; B } while (b);
```

заменяется фрагментом

```
{ do { A goto L; B } while (b); L: ; }
```

где L – новая метка.

**Правило EBREAK5.** Фрагмент вида

```
foreach (C) { A break; B }
```

заменяется фрагментом

```
{ foreach (C) { A goto L; B } L: ; }
```

---

где L – новая метка.

### *Оператор continue*

Оператор `continue` заменяется оператором `goto`.

**Правило ECONT1.** Фрагмент вида

```
while (b) { A continue; B }
```

заменяется фрагментом

```
while (b) { A goto L; B L: ; }
```

где L – новая метка.

**Правило ECONT2.** Фрагмент вида

```
for (C) { A continue; B }
```

заменяется фрагментом

```
for (C) { A goto L; B L: ; }
```

где L – новая метка.

**Правило ECONT3.** Фрагмент вида

```
do { A continue; B } while (b);
```

заменяется фрагментом

```
do { A goto L; B L: ; } while (b);
```

где L – новая метка.

**Правило ECONT4.** Фрагмент вида

```
foreach (C) { A continue; B }
```

заменяется фрагментом

```
foreach (C) { A goto L; B L: ; }
```

где L – новая метка.

### *Оператор return*

Оператор `break` заменяется оператором `goto`, передающим управление на метку `__ExitPoint`, расставляемую правилом **NFMB** (см. разд. 0).

---

**Правило ERET1.** Фрагмент вида

```
return e;
```

заменяется фрагментом

```
{ e; goto __ExitPoint; }
```

**Правило ERET2.** Фрагмент вида

```
return;
```

заменяется фрагментом

```
{ goto __ExitPoint; }
```

### *Оператор throw*

Оператор `throw` заменяется серией новых операторов-выражений, помещающих исключение в ячейку `Exc`. В случае оператора `throw` без аргументов, который может использоваться только в `catch`-секциях операторов `try`, в `Exc` помещается значение переменной `eSaved`, объявляемой правилами элиминации `try`, описанными в следующих разделах.

**Правило ETHROW1.** Фрагмент вида

```
throw e;
```

заменяется фрагментом

```
{
  Norm[ $T_e$  x]; e; ReadVal[x, Var[e]];
  Norm[bool b];
  MD := upd(MD, b, eq(MD(Мем(x)), null));
  if (b)
  {
    Norm[System.NullReferenceException y];
    Norm[new System.NullReferenceException()];
    ReadVal[y, false];
    MD := upd(MD, Exc, MD(Мем(y)));
  }
  else
  {
    MD := upd(MD, Exc, MD(Мем(x)));
  }
}
```

---

**Правило ETHROW2.** Пусть оператор `throw`; находится в `catch`-блоке, в котором текущее исключение записано в переменную `eSaved` (см. элиминацию оператора `try`). Тогда фрагмент вида

```
throw;
```

заменяется фрагментом

```
{ MD := upd(MD, Exc, MD(Мем(eSaved))); }
```

### *Оператор foreach*

Оператор `foreach` преобразуется в оператор `for`, чтобы затем применить правила элиминации `for`. Замена происходит в точности по спецификации исполнения цикла `foreach` [4].

**Правило EFOREACH1.** Фрагмент вида

```
foreach (type id in e) {A}
```

в котором тип выражения `e` реализует схему совокупности (`collection pattern`), заменяется фрагментом

```
{
    E enumerator = (e).GetEnumerator();
    try {
        while (enumerator.MoveNext()) {
            type id = (type) enumerator.Current;
            {A}
        }
    }
    finally {
        ((System.IDisposable)(enumerator)).Dispose();
    }
}
```

если `E` реализует интерфейс `System.IDisposable`, где `E` – тип возвращаемого значения метода `(e).GetEnumerator()`.

**Правило EFOREACH2.** Фрагмент вида

```
foreach (type id in e) {A}
```

в котором тип выражения `e` реализует схему совокупности (`collection pattern`), заменяется фрагментом

---

```

{
    E enumerator = (e).GetEnumerator();
    while (enumerator.MoveNext()) {
        type id = (type) enumerator.Current;
        {A}
    }
}

```

если E не реализует интерфейс System.IDisposable, где E – тип возвращаемого значения метода (e).GetEnumerator().

**Правило EFOREACH3.** Фрагмент вида

```
foreach (type id in e) {A}
```

в котором тип выражения e реализует интерфейс System.IEnumerable, заменяется фрагментом

```

{
    System.IEnumerator enumerator =
        ((System.IEnumerable)(e)).GetEnumerator();
    try {
        while (enumerator.MoveNext()) {
            type id = (type) enumerator.Current;
            {A}
        }
    }
    finally {
        System.IDisposable disposable =
            (enumerator as System.IDisposable);
        if (disposable != null)
            disposable.Dispose();
    }
}

```

Таким образом, после применения данных правил в программе остается цикл for, который затем удаляется остальными правилами элиминации циклов.

### *Оператор for*

Оператор for преобразуется в оператор while, чтобы затем применить правила элиминации while.

---

**Правило EFOR1.** Фрагмент вида

```
for (d; b; e1, e2, ... en) {A}
```

где d – объявление локальной переменной,  $n \geq 0$ , A не содержит continue, break на верхнем уровне и не содержит return, заменяется фрагментом

```
{ d; while (b) { A e1; e2; ... en; } }
```

**Правило EFOR2.** Фрагмент вида

```
for (e1, e2, ... em; b; e1, e2, ... en) {A}
```

где  $m \geq 0$ ,  $n \geq 0$ , A не содержит continue, break на верхнем уровне и не содержит return, заменяется фрагментом

```
{ e1; e2; ... em; while (b) { A e1; e2; ... en; } }
```

#### *Оператор do*

Оператор do, как и for, преобразуется в оператор while.

**Правило EDO.** Фрагмент вида

```
do {A} while (b);
```

где A не содержит continue, break на верхнем уровне и не содержит return, заменяется фрагментом

```
{ while (true) { A if (b) {} else { goto L; } } L: ; }
```

где L – новая метка.

#### *Оператор while*

**Правило EWHILE.** Фрагмент вида

```
while (b) {A}
```

где A не содержит continue, break на верхнем уровне и не содержит return, заменяется фрагментом

```
{ L: if (b) { A goto L; } }
```

где L – новая метка.

---

### Оператор try

Элиминация оператора try происходит после нормализации операторов goto, goto case и goto default.

**Правило ETRY1.** Фрагмент вида

```
try {A} finally(L) {B}
```

заменяется фрагментом

```
{A} L;;  
    if (catch(x))  
    {  
        B  
        MD := upd(MD, Exc, MD(Mem(x)));  
        goto M;  
    }  
    {B}  
    M:;
```

где M – новая метка.

**Правило ETRY2.** Фрагмент вида

```
try {A} catch (T1 x) {C1}  
      catch (T2 x) {C2}  
      ...  
      catch (Tn x) {Cn}  
      catch          {Cg}
```

заменяется фрагментом

```
{A} if      (catch(T1, x)) { T1 eSaved; eSaved = x; C1 }  
     else if (catch(T2, x)) { T2 eSaved; eSaved = x; C2 }  
     ...  
     else if (catch(Tn, x)) { Tn eSaved; eSaved = x; Cn }  
     else if (catch(eSaved)) { Cg }
```

**Правило ETRY3.** Фрагмент вида

```
try {A} catch (T1 x) {C1}  
      catch (T2 x) {C2}  
      ...  
      catch (Tn x) {Cn}  
      catch          {Cg} finally(L) {B}
```

---

заменяется фрагментом

```
{A} if      (catch(T1, x)) { T1 eSaved; eSaved = x; C1 }  
    else if (catch(T2, x)) { T2 eSaved; eSaved = x; C2 }  
    ...  
    else if (catch(Tn, x)) { Tn eSaved; eSaved = x; Cn }  
    else if (catch(eSaved)) { Cg }  
    L;;  
    if (catch(x))  
    {  
        B  
        MD := upd(MD, Exc, MD(Мем(x)));  
        goto M;  
    }  
    {B}  
    M;;
```

где M – новая метка.

### *Оператор switch*

Оператор `switch` преобразуется к условному оператору `if` сбиранием ветвей. Такая замена позволяет не усложнять аксиоматическую семантику громоздкими правилами вывода.

**Правило ESWITCH1.** Фрагмент вида

```
switch (x) { A default: L;; C }
```

где  $x$  – переменная,  $A$  – не пусто,  $C$  – список операторов, не содержащий `break`, `goto case` и `goto default` на верхнем уровне,  $L$  – метка, добавленная правилом **NSS5** на этапе нормализации оператора `switch`, заменяется фрагментом

```
switch (x) { A default: goto L; } L;; {C}
```

**Правило ESWITCH2.** Фрагмент вида

```
switch (x) { A case v1: ... case vn: L;; B default: C }
```

где  $x$  – переменная,  $n \geq 1$ ,  $B$  – список операторов, не содержащий `break`, `goto case` и `goto default` на верхнем уровне,  $L$  – метка, добавленная правилом **NSS5** на этапе нормализации оператора `switch`,  $C$  не начинается с помеченного оператора, заменяется фрагментом

---

```
switch (x)
{ A default: if ((x == v1) || ... || (x == vn))
              { goto L; } else {C}
  } L; {B}
```

**Правило ESWITCH3.** Фрагмент вида

```
switch (x) { default: A }
```

где  $x$  – переменная,  $A$  не содержит `case`, `break`, `goto case` и `goto default` на верхнем уровне, заменяется фрагментом

```
{ A }
```

Теперь рассмотрим элиминацию `using`-директив.

### *Директива using*

**Правило EUSING.**

1. Все вхождения имен типов и пространств имен (*namespace-or-type-name*) заменяются своими полностью квалифицированными именами.
2. Все `using`-директивы удаляются.

### *Пространство имен*

**Правило ENSPACE.** Данное правило применяется после элиминации `using`-директив.

1. Для всех типов, объявленных в пространствах имен, (кроме типов, вложенных в другие типы), создаются копии в глобальном пространстве имен.
2. Все вхождения имен типов заменяются именами своих копий в глобальном пространстве имен.
3. Все пространства имен удаляются вместе с объявленными в них типами.

## **ЗАКЛЮЧЕНИЕ**

В данной работе представлен перевод из языка `C#-light` в язык `C#-kernel` в рамках трехуровневого подхода к верификации `C#`-программ [6]. Ранее подобная проблема исследовалась в работах [1, 7] для языка `C`. Процесс

---

перевода имеет вид последовательного применения алгоритмов перевода, которые строятся на базе трансформаций.

По типу воздействия на программу все алгоритмы можно разбить на три группы:

- локальные преобразования;
- нелокальные преобразования;
- псевдо-локальные преобразования.

К первой группе относятся такие алгоритмы, как, например, элиминация операторов `break`, `continue`, `return`. Ко второй группе можно отнести элиминацию директив `using` и пространств имен. В третью группу попадает нормализация `goto`, `goto case`, `goto default` и элиминация оператора `try`. Преобразования третьей группы характерны тем, что, с одной стороны, их действие можно локализовать, а с другой, их применение требует расширения семантики `C#-light`, что отличает их от обычных локальных алгоритмов.

Элиминация механизма обработки исключений, реализуемая группой псевдо-локальных преобразований, – принципиальное отличие данной работы от других по этой тематике. Сложности такой элиминации связаны с `finally`-блоками и операторами `goto`, `goto case`, `goto default`. Другим существенным отличием служит нормализация выражений. В отличие от [2], в этой работе потребовалось применение рекурсивного преобразования `Norm`, задаваемого серией нетривиальных правил.

Следующим закономерным шагом является формальное обоснование корректности перевода. Специфика этой проблемы заключается в том, что входная и выходная программы аннотированы пред-, постусловиями и инвариантами циклов. Обоснование корректности перевода аннотированных программ – неисследованная область, и для решения этой задачи потребуется разработка новых методов доказательства, что и будет служить предметом дальнейшей работы.

## СПИСОК ЛИТЕРАТУРЫ

1. **Непомнящий В.А., Ануреев И.С., Михайлов И.Н., Промский А.В.** На пути к верификации C-программ. Язык C-light и его формальная семантика // Программирование. — 2002. — № 6. — С. 19-30.
2. **Непомнящий В.А., Ануреев И.С., Михайлов И.Н., Промский А.В.** На пути к верификации C-программ. Перевод из языка C-light в язык C-light-kernel и его

- 
- формальное обоснование. Часть 3. — Новосибирск, 2002. — 84 с. — (Препр. / РАН. Сиб отд-ние. ИСИ; № 97).
3. **Börger E., Schulte W.** A programmer friendly modular definition of the semantics of Java // Lect. Notes Comput. Sci. — 1999. — Vol. 1523. — P. 353–404.
  4. Standard ECMA-334 — C# Language Specification. — December 2001. — <http://www.ecma.ch>.
  5. **Huisman M., Jacobs B.** Java program verification via a Hoare logic with abrupt termination // Proc. FASE 2000. — Lect. Notes Comput. Sci. — 2000. — Vol. 1783. — P. 284–303.
  6. **Nepomniaschy V.A., Anureev I.S., Dubranovsky I.V., Promsky A.V.** A three-level approach to C# program verification // Joint Bulletin of NCC and IIS. — 2004. — Vol. 20. — P. 61-86.
  7. **Nepomniaschy V.A., Anureev I.S., Promsky A.V.** Verification-oriented language C-light and its structural operational semantics // Proc. of PSI'03. — Lect. Notes Comput. Sci. — 2003. — Vol. 2890. — P. 103-111.
  8. **Oheimb D.V.** Hoare logic for Java in Isabelle/HOL // Concurrency and Computation: Practice and Experience. — 2001. — Vol. 13, № 13. — P. 1173-1214.

---

**И. В. Дубрановский**

**ВЕРИФИКАЦИЯ C#-ПРОГРАММ:  
ПЕРЕВОД ИЗ ЯЗЫКА C#-LIGHT В ЯЗЫК C#-KERNEL**

**Препринт  
120**

Рукопись поступила в редакцию 04.11.04  
Рецензент И.С. Ануреев  
Редактор З.В. Скок

---

Подписано в печать 14.12.04  
Формат бумаги 60 × 84 1/16  
Тираж 60 экз.

Объем 3.4 уч.-изд.л., 3.8 п.л.

---

ЗАО РИЦ «Прайс-курьер»  
630090, г. Новосибирск, пр. Акад. Лаврентьева, 6, тел. (383-2) 34-22-02